fruitcore robotics

Elektrokonstruktion

Projekt: Schaltschrank Safety

Version: V1.0

Datum: 15.04.24

fruitcore robotics GmbH

Macairestraße 3
78467 Konstanz
Deutschland

Drahtfarben

Netz 230VAC:

L = schwarz
N = schwarz
PE = gelb/grün

24VDC Kreis:

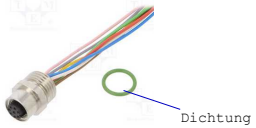
+24VDC = dunkelblau
0VDC = dunkelblau/weiß

Inhalt von Schaltschrank Safety

Projekt-seite	Blatt Nr	Kommentar	Datei	Datum
1	0001	Deckblatt	9009 0933 Schaltschrank Safety_Deck.0001.wsCSD	15.04.24
2	0001	Inhaltsangabe	9009 0933 Schaltschrank Safety_I.0001.wsSML	15.04.24
3	0001	Signalverteilung Sicherheitszuhaltung & Bedienkonsole	9009 0933 Schaltschrank Safety_Plan.0001.wsELD	15.04.24
4	0002	Signalverteilung Signalampel	9009 0933 Schaltschrank Safety_Plan.0002.wsELD	15.04.24
5	0003	Signalverteilung	9009 0933 Schaltschrank Safety_Plan.0003.wsELD	15.04.24
6	0004	Signalverteilung horstCONTROL	9009 0933 Schaltschrank Safety_Plan.0004.wsELD	15.04.24
7	0001	Montageplatte	9009 0933 Schaltschrank Safety_CAB.0001.wsCBD	15.04.24
8	0002	Schaltschrank	9009 0933 Schaltschrank Safety_CAB.0002.wsCBD	15.04.24
9	0003	Cabinet Seite oben	9009 0933 Schaltschrank Safety_CAB.0003.wsCBD	15.04.24
10	0004	Cabinet Seite unten	9009 0933 Schaltschrank Safety_CAB.0004.wsCBD	15.04.24
11	0001	Materialliste	9009 0933 Schaltschrank Safety_Mat.0001.wsMAL	15.04.24
12	0001	Kabelliste	9009 0933 Schaltschrank Safety_Klist.0001.wsCBL	15.04.24
13	0001	Klemmenplan -X1	9009 0933 Schaltschrank Safety_K.0001.wsTEC	15.04.24
14	0001	Verdrahtungsplan	9009 0933 Schaltschrank Safety_Ver.0001.wsCNL	15.04.24

				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Inhaltsangabe	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.			Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 1 / von 1

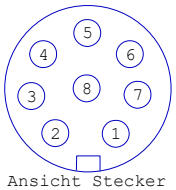
Bedienkonsole



-XS1

1	2	3	4	5	6	7	8
Out AUX	+24V DC	LOCK	IN2	OSSD1	OSSD2	0V	IN1

M12-8
Code A
26134 RKFM 8/0,5M



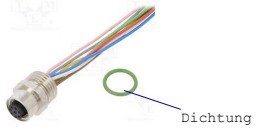
Ansicht Stecker

-W1

1	2	3	4	5	6	7	8
ws	br	gn	ge	gr	rs	bl	rt

XS1:1	XS1:2	XS1:3	XS1:4	XS1:5	XS1:6	XS1:7	XS1:8
/3.0	/3.0	/3.0	/3.1	/3.1	/3.1	/3.1	/3.2

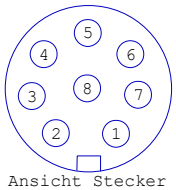
Zuhaltung 1



-XS2

1	2	3	4	5	6	7	8
Out AUX	+24V DC	LOCK	IN2	OSSD1	OSSD2	0V	IN1

M12-8
Code A
26134 RKFM 8/0,5M



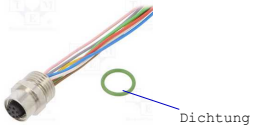
Ansicht Stecker

-W2

1	2	3	4	5	6	7	8
ws	br	gn	ge	gr	rs	bl	rt

XS2:1	XS2:2	XS2:3	XS2:4	XS2:5	XS2:6	XS2:7	XS2:8
/3.2	/3.3	/3.3	/3.3	/3.3	/3.3	/3.4	/3.4

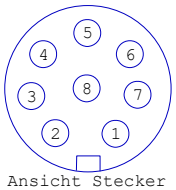
Zuhaltung 2



-XS3

1	2	3	4	5	6	7	8
Out AUX	+24V DC	LOCK	IN2	OSSD1	OSSD2	0V	IN1

M12-8
Code A
26134 RKFM 8/0,5M



Ansicht Stecker

-W3

1	2	3	4	5	6	7	8
ws	br	gn	ge	gr	rs	bl	rt

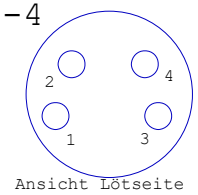
XS3:1	XS3:2	XS3:3	XS3:4	XS3:5	XS3:6	XS3:7	XS3:8
/3.5	/3.5	/3.5	/3.5	/3.6	/3.6	/3.6	/3.6

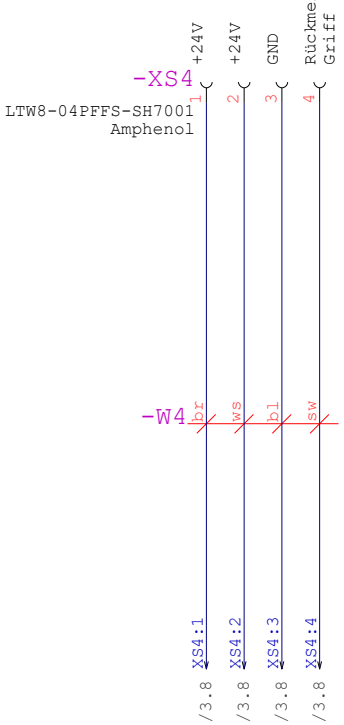
				Datum	15.04.24	fruitcore robotics		Signalverteilung Sicherheitszuhaltung & Bedienkonsole
				Bearb.		Macairestraße 3	fruitcore robotics	Projekt-Nummer
				Gepr.		Konstanz		
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.	Zeichnungsnummer V1.0

Anlage	=
Ort	+
Blatt	1
von	4

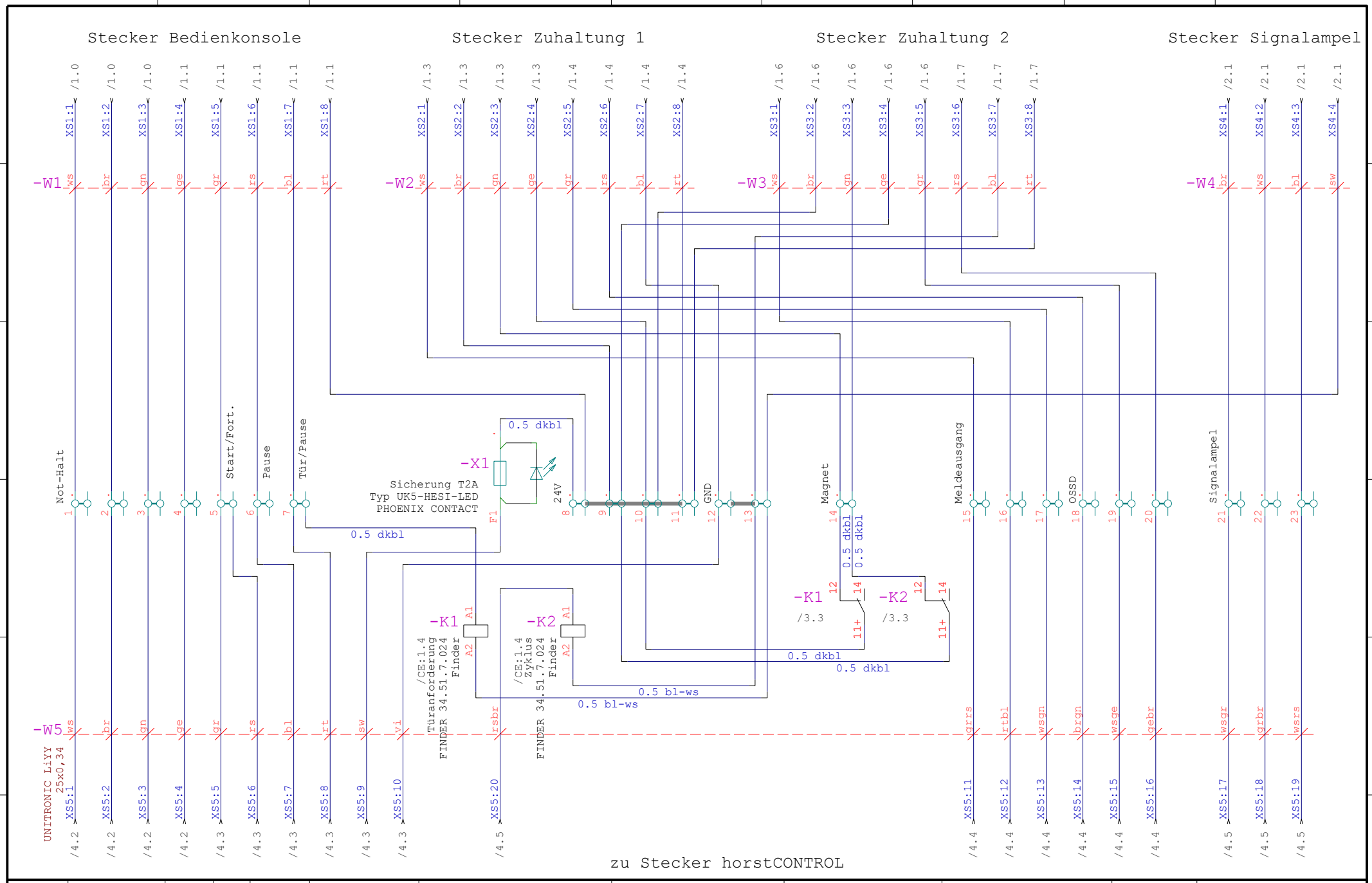
Signalampel



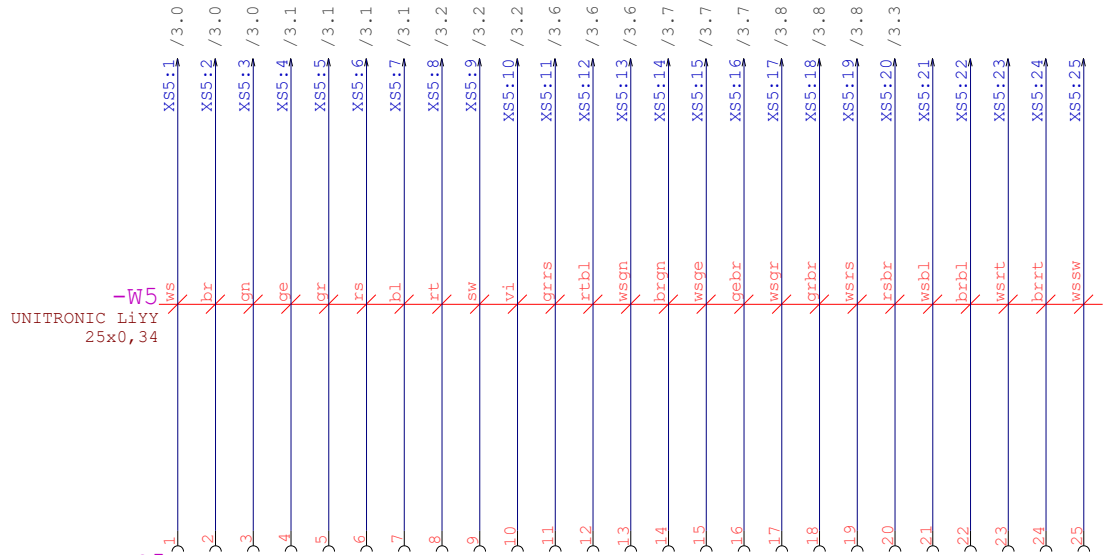




				Datum	15.04.24	fruitcore robotics		Signalverteilung	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3	fruitcore robotics	Signalampel		Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.			Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 2 von 4



				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Signalverteilung	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.			Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 3 von 4

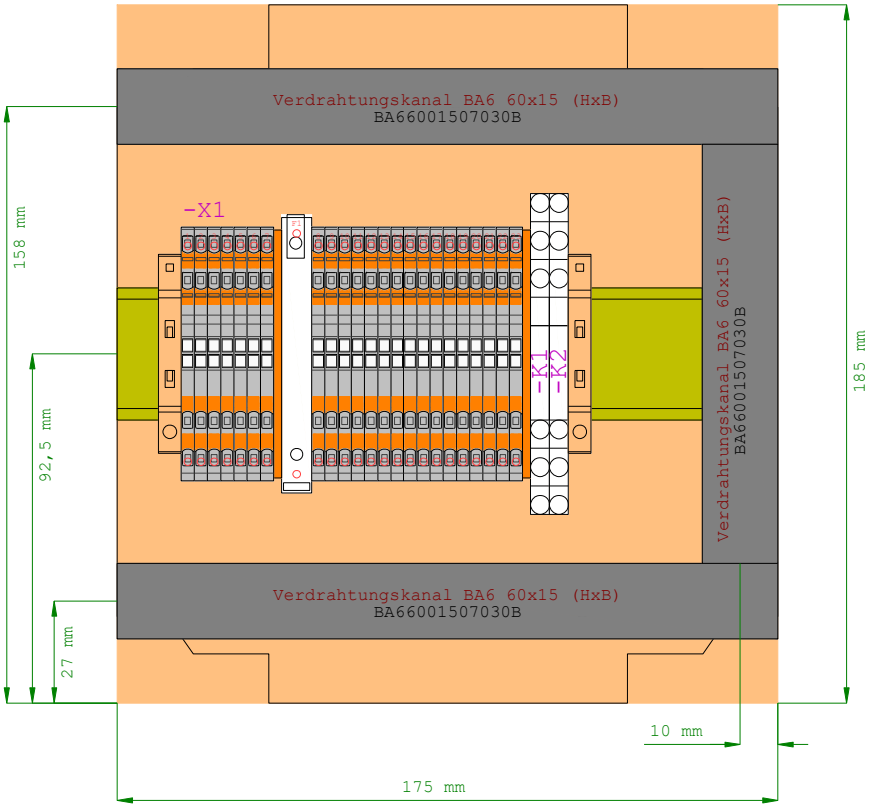


SUB_D25

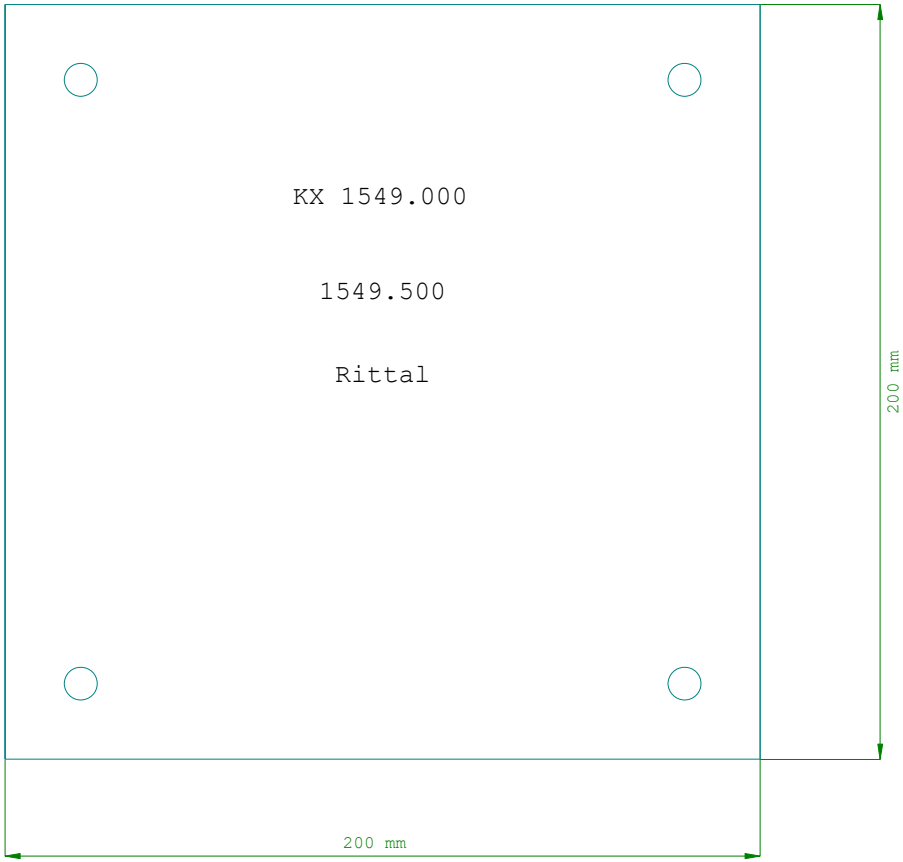
horstCONTROL

				Datum	15.04.24	fruitcore robotics		Signalverteilung horstCONTROL	Projekt-Nummer	Anlage =
				Bearb.		Macairestraße 3	fruitcore robotics			Ort +
				Gepr.		Konstanz			Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 4
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.			von 4

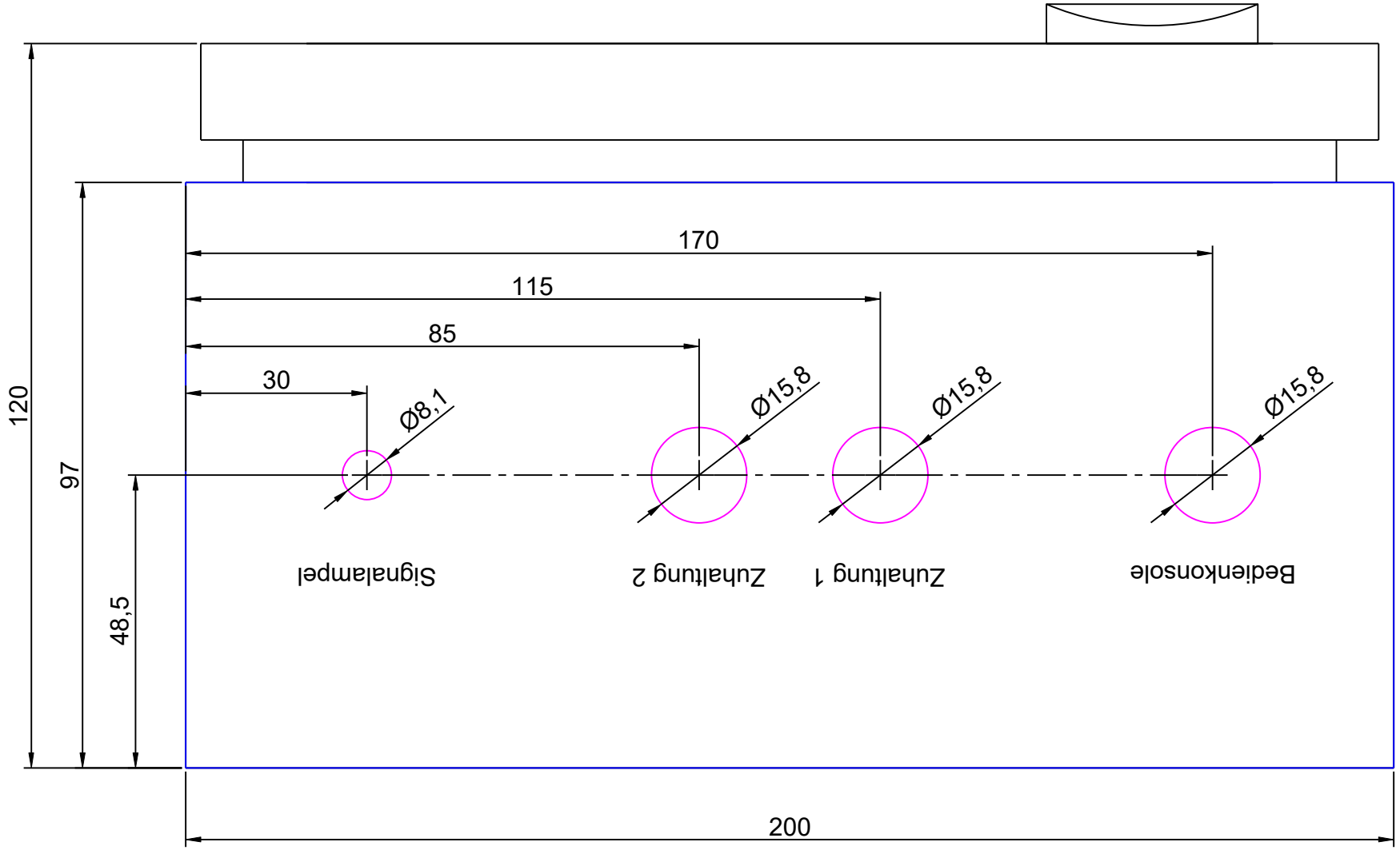
KX 1549.000



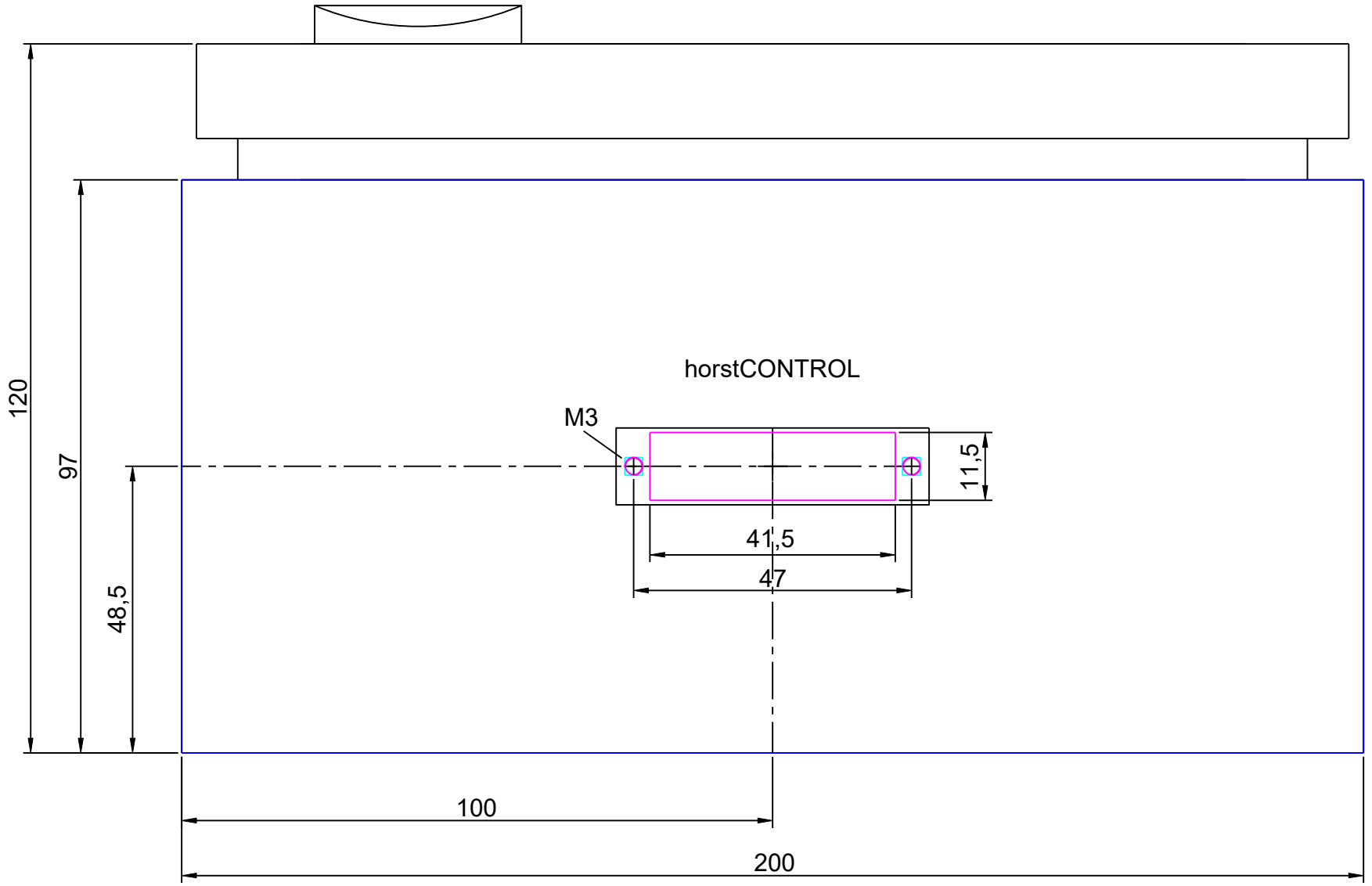
				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Montageplatte	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.		Zeichnungsnummer V1.0		Blatt 1 von 4



				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Schaltschrank	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.		Zeichnungsnummer V1.0		Blatt 2 von 4



				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Cabinet Seite oben	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.		Zeichnungsnummer V1.0		Blatt 3 von 4



				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Cabinet Seite unten	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.		Zeichnungsnummer V1.0		Blatt 4 von 4

Materialliste

Blatt : 1

Anz.	Bauteilname	BMK	Funktionstext	SM-Art.Nr	Artikelnummer	Hersteller	Pfad
2	Koppel-Relais mit EMR	-K1,-K2	Türanforderung	3305 3151 0600	FINDER 34.51.7.024	Finder	/3.3
1	EB1549500 E-Box EB Stahlblech, Standard 200x200x120 …	-U1			1549.500	Rittal	/2.4
0,16 m	Hutschiene 35 x 7,5GL	-U4		3190 2100	7,5X35-2933/2GL	Marquart	/1.4
0,46 m	Verdrahtungskanal BA6 60x15 (HxB)	-U5,-U6,-U7		3190 2200	BA66001507030B	HAGER	/1.4
0,3 m	UNITRONIC LiYY 25x0,34	-W5	Signalleitung horstCON…	-	0028425	Lapp	/4.2
3	M12-8 , Code A , mit Kabelenden	-XS1,-XS2	Stecker Bedienkonsole	3301 2083 0050	26134 RKFM 8/0,5M	Lumberg	/1.0
		-XS3					
1	Einbaubuchse M8 4-polig	-XS4	Stecker Signalampel	3301 2045	LTW8-04PFFS-SH7001	Amphenol	/2.1
1	Sub-D Buchsendose 25pol. (Lötkelch)	-XS5	Stecker horstCONTROL	3301 1304	Sub-D25 Buchsendose Lötkelch	CONEC	/4.2
23	A4C 1.5 LTGY	-X1	Not-Halt	3331 0151 0420	2534420000	Weidmueller	/3.0
1	Sicherungsklemme mit LED Typ UK5-HESI-LED	-X1	Sicherung T2A	9003 0000 6563	Typ UK5-HESI-LED	PHOENIX CONTACT	/3.3
2	Endwinkel AEB 35 SCL/1 GY	-X100,-X104		3331 3501 0940	2570230000	Weidmueller	/1.3
2	AEP 4C 1.5 OR	-X101,-X103		3331 0151 1460	2052400000	Weidmueller	/1.3

				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	Materialliste	Projekt-Nummer	Anlage =
				Bearb.		Macairestraße 3			Ort +
				Gepr.		Konstanz			
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.	Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 1 / von 1

Kabelliste EI

Nr.	Quelle BMK	Quelle Funktionstext	Kabelbez	Kabeltyp	Ziel BMK	Ziel Funktionstext	Länge	sm Artikel Nr	Verlegung
1	-XS1		-W1		-X1	Not-Halt	0,5 m		
2	-XS2		-W2		-X1	Meldeausgang	0,5 m		
3	-XS3		-W3		-X1	Meldeausgang	0,5 m		
4	-XS4		-W4		-X1	Signalampel	0,5 m		
5	-X1	Not-Halt	-W5	0028425	-XS5		0,3 m	-	

				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Kabelliste	Projekt-Nummer	Anlage =
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort +
				Gepr.		Konstanz				
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.		Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 1 / von 1

Klemmleiste -X1

Kabelbezeichnung extern							Ziel extern		Klemmennummer	Brücken		Ziel intern		Kabelbezeichnung intern					Blatt/Pfad
			-W4 Kabel_waagrecht	-W3 Kabel_waagrecht	-W1 Kabel_waagrecht	-W5 UNITRONIC LiYY 25x0,34	Bezeichnung	Anschluß		Steg	Draht	Bezeichnung	Anschluß			-W4 Kabel_waagrecht	-W3 Kabel_waagrecht	-W2 Kabel_waagrecht	-W1 Kabel_waagrecht	
						sw	-XS5	9	F1										/3.3
						ws	-XS5	1	1			-XS1	1						ws	/3.0
						br	-XS5	2	2			-XS1	2						br	/3.0
						gn	-XS5	3	3			-XS1	3						gn	/3.0
						ge	-XS5	4	4			-XS1	4						ge	/3.1
						rs	-XS5	5	5			-XS1	5						gr	/3.1
						bl	-XS5	7	6			-XS1	6						rs	/3.1
						rt	-XS5	8	7			-XS1	7						bl	/3.1
					rt		-XS1	8	8											/3.3
				ge			-XS3	4	9			-XS2	2					br		/3.3
				br			-XS3	2	10			-XS2	4					ge		/3.4
				rt			-XS3	8	11			-XS2	8					rt		/3.4
						vi	-XS5	10	12			-XS2	7					bl		/3.4
			sw				-K1	A2	13			-XS3	7				bl			/3.4
				gn			-K1	12	14			-XS2	3					gn		/3.5
						grrs	-XS5	11	15			-XS2	1					ws		/3.6
						rtbl	-XS5	12	16			-XS3	1				ws			/3.6
						wsgn	-XS5	13	17			-XS2	5					gr		/3.6
						brgn	-XS5	14	18			-XS2	6					rs		/3.7
						wsge	-XS5	15	19			-XS3	5				gr			/3.7
						gebr	-XS5	16	20			-XS3	6				rs			/3.7
						wsgr	-XS5	17	21			-XS4	1			br				/3.8
						grbr	-XS5	18	22			-XS4	2			ws				/3.8
						wsrs	-XS5	19	23			-XS4	3			bl				/3.8

				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Klemmenplan -X1	Projekt-Nummer	Anlage =
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort +
				Gepr.		Konstanz			Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 1
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.			von 1

Vedrahtungsplan

Nr.	Leitungsname	von (Bauteil : Anschluß)	nach (Bauteil : Anschluß)	Adern Farbe	Quer-schnitt	Adern Länge
1		-X1:13	-K2:A2	bl-ws	0.5	
2		-X1:9	-K2:11+	dkbl	0.5	
3		-X1:10	-K1:11+	dkbl	0.5	
4		-K2:12	-X1:14	dkbl	0.5	
5		-K1:12	-X1:14	dkbl	0.5	
6		-K1:A2	-X1:13	bl-ws	0.5	
7		-K1:A1	-X1:7	dkbl	0.5	
8		-X1:8	-X1:F1	dkbl	0.5	

				Datum	15.04.24	fruitcore robotics	fruitcore robotics	Verdrahtungsplan	Projekt-Nummer	Anlage	=
				Bearb.		Macairestraße 3				Ort	+
				Gepr.		Konstanz					
Zustand	Änderung	Datum	Name	Norm	DIN 81346	Ers. f.	Ers. d.			Zeichnungsnummer V1.0	Blatt 1 / von 1